

VISIT...

LANZAROTE
Caliente.COM

1. NOTIUNI GENERALE.

1.1 Obiectul si importanta topografiei în domeniul tehnic.

Nevoia de cunoastere, caracteristica esentiala a omenirii, dar mai ales necesitatea ca suma cunostintelor acumulate în timp sa fie transmisa generatiilor viitoare s-a facut simtita si în domeniul masuratorilor terestre atât prin gasirea modalitatilor de reprezentare a unor zone prin care oamenii au calatorit cât si a celor în care își desfasurau activitatea în mod curent. Sunt cunoscute necesitatile omenirii pentru satisfacerea cerintelor militare, economice, de navigatie, religioase, etc.

Evolutia în timp a masuratorilor terestre a fost conditionata de dezvoltarea stiintelor exacte - matematica si fizica. Instrumentul teoretic al masuratorilor terestre este furnizat de matematica prin principiile si metodele de prelucrare a masuratorilor, instrumentele necesare observatiilor sunt construite pe baza cunostintelor de mecanica, optica si electronica, astronomia permite obtinerea datelor primare necesare prelucrării retelelor de sprijin pe suprafete mari si stabilirea formei si dimensiunilor Pamântului, pentru ca la sfârșit sa obtinem imaginea micsorata a zonei de interes prin intermediul cunostintelor de cartografie.

Respectarea cerintelor privitoare la fidelitatea reprezentarii pe harta a formelor naturale existente în teren nu se poate face fara legatura cu geografia, geologia si geomorfologia. Cunoasterea geografiei permite o tratare corespunzatoare a elementelor naturale ale terenului cum ar fi relieful, vegetatia, natura solurilor, hidrografia, în timp ce apelând la geologie si geomorfologie se ajunge la formele reliefului si legile de modificare a lor.

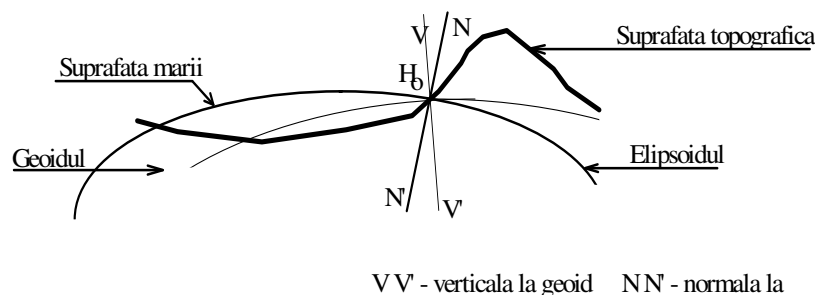
Domeniul masuratorilor terestre se poate împarti în urmatoarele ramuri principale:

- **geodezia** - care se ocupa cu studiul, masurarea si determinarea formei si dimensiunilor globului pamântesc sau a unor portii întinse ale acestuia. Pentru a se realiza acest lucru, pe suprafata terestra se determina coordonatele spatiale ale unor puncte care prin unirea din aproape în aproape determina vârfuluri unor triunghiuri. Odata determinate coordonatele geografice sau rectangulare ale acestor puncte, acestea devin puncte de sprijin pentru toate celelalte masuratori terestre. Totalitatea acestor puncte alcatuieste reseaua de puncte geodezice. Datorita suprafetei mari pe care se desfasoara aceste lanturi de triunghiuri, este necesar ca la prelucrarea masuratorilor sa se tina seama de influenta curburi Pamântului.
- **topografia** - care pornind de la datele furnizate de geodezie (coordoanatele unor puncte într-un sistem unitar, care însa nu delimiteaza detalii din teren), sa stabileasca pozitia relativa a obiectelor din teren si sa le reprezinte pe harti sau planuri. Caracteristic pentru lucrarile topografice este ca acestea se desfasoara pe suprafete relativ mici în care influenta curburi Pamântului este considerata neglijabila.
- **fotogrametria** - poate fi considerata ca o tehnica noua în masuratorile terestre în sensul ca pozitia unor detalii se obtine direct pe fotografii speciale, metrice, numite fotograme, executate în anumite conditii, fie din avion (denumite fotograme aeriene) fie de la nivelul solului (fotograme terestre). Ca si topografia, exploatarea fotogramelor se face utilizând retea de sprijin creata cu ajutorul geodeziei.

Prin produsele pe care le furnizeaza - harti si planuri - masuratorile terestre sunt indispensabile diverselor domenii de activitate, indiferent de stadiul de executie al unei lucrari; sunt folosite la constructia si sistematizarea teritoriala, la organizarea teritoriului agricol, la amenajarea silvica sau hidrologica, în prospectarea si exploatarea zacamintelor de substante utile, precum si la elaborarea de studii si cercetari în domeniul hidrografic, pedologic, geologic, geografic.

Importanta stiintifica a masuratorilor terestre consta în aceea ca furnizeaza date necesare studierii formei si dimensiunilor reale ale Pamântului si modificarile în timp ale acestora.

1.2 Elementele topografice ale terenului.



VV' - verticala la geoid NN' - normala la

Figura 1.1 - Suprafata topografica, geoidul si elipsoidul de referinta.

exprima printr-un model matematic. Este suprafata care face obiectul reprezentarilor pe harti si planuri.

1.2.1 Forma si dimensiunile Pamântului.

Sectionarea cu un plan vertical a scoartei terestre permite observatia ca se disting trei curbe care intereseaza si anume : suprafata topografica, geoidul si elipsoidul de referinta (fig.1.1).

Suprafata topografica este de fapt urma terenului lasata pe planul de sectiune, urma care datorita neregularitatilor nu se poate

Geoidul reprezintă locul geometric al punctelor care materializează nivelul marilor și oceanelor, nivel neafectat de mișcarea valurilor, curenți sau mareelor, prelungit pe sub continente. Numit și suprafața de nivel zero, nu se poate exprima printr-un model sau formula matematică. Datorită faptului că nu reprezintă nici măcar aproximativ configurația terenului natural, nu face obiectul reprezentării pe hărți și planuri, fiind de fapt o formă geometrică ipotetică din punct de vedere al exprimării.

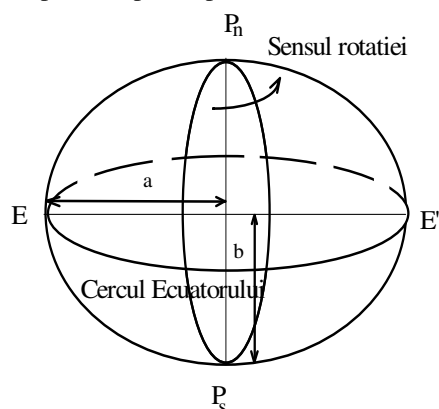


Figura 1.2 - Elipsoidul de referință.

Elipsoidul de referință a apărut ca urmare a imposibilității reprezentării terenului sau a geoidului pe hărți și planuri prin coordonate. Fiind descris de o relație matematică, corespondența reciprocă între puncte din teren și omoloagele lor pe elipsoid permite raportarea acestora pe hărți și planuri prin coordonate, într-un sistem unic și unitar. În timp, s-au folosit o serie de elipsoizi de referință care au purtat numele celor care le-au descris prin marimile lor caracteristice: Delambre, Bessel, Heyford, Krasovski. Pentru toate tipurile de elipsoizi cunoscuți, elementele caracteristice cu valorile acestora numai pentru elipsoidul Krasovski, sunt:

$a = 6378245$ m (semiaxa mare)

$b = 6356863$ m (semiaxa mică)

$a = (a-b)/a = 1/298,3$ (turtirea elipsei)

1.2.2 Proiecția punctelor în geodezie și topografie.

Elementul care definește modalitatea de proiectare a punctelor pe o suprafață este mărimea acesteia în sensul că la suprafețele mari se impune să se țină cont de curbura Pământului (cazul unor regiuni, țări, continente sau întreg globul), în timp ce dacă suprafața determinată de puncte este mică, influența curburii se poate neglija. În primul caz avem de-a face cu ceea ce se numește proiecție geodezică iar în al doilea caz cu o proiecție topografică a punctelor.

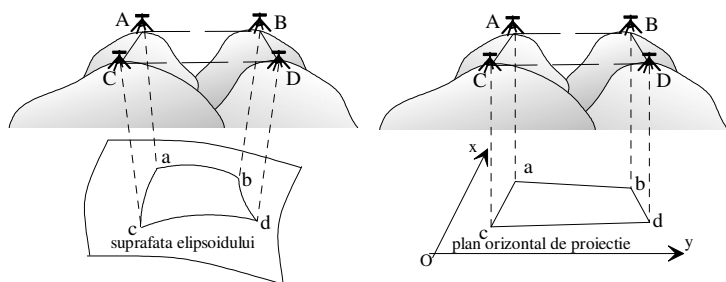


Figura 1.3 - Proiecția geodezică și proiecția topografică a punctelor

Prin proiecția geodezică a punctelor de triangulație A, B, C, D pe suprafața elipsoidului în punctele a, b, c, d se obțin triunghiuri cu laturi curbate, laturi care se numesc și linii geodezice.

Se poate observa (figura 1.3) că în acest caz proiectantele punctelor de triangulație sunt convergente către o zonă din centrul globului pământesc.

Dacă suprafața pe elipsoid este mică (cazul punctelor apropiate), putem asimila elipsoidul cu o suprafață plană fără ca precizia

coordonatelor și poziția punctelor să sufere. În acest caz proiectantele punctelor vor fi paralele între ele, iar poziția punctelor de triangulație se definește prin coordonatele rectangulare plane x, y precum și prin cota H reprezentând distanța pe verticală de la suprafața de nivel zero la punctul din teren. Se poate observa că totdeauna distanțele care se pot determina pe planuri reprezintă de fapt proiecții orizontale ale distantelor înclinate corespondente.

1.2.3 Proiecții cartografice.

Deoarece în cazul general se impune reprezentarea grafică a unor suprafețe întinse ale globului, se constată existența a două dificultăți mari:

- suprafața globului este curbă, apropiată de o sferă;
- reprezentarea reliefului ar trebui să fie tridimensională.

Aceste dificultăți se pot elimina prin alegerea unui număr suficient de puncte caracteristice, proces numit și geometrizarea terenului, după care suprafețele curbate se transformă, prin calcule, în suprafețe plane. O astfel de transformare nu se poate face însă fără ca distantele de pe elipsoid să nu sufere modificări. Funcție de sistemul de proiecție adoptat se pot modifica și alte elemente cum sunt unghiurile sau suprafețele. Clasificarea proiecțiilor cartografice se va face deci funcție de elementele care se pastrează nedeformate, astfel:

- *conforme* sunt cele care pastrează unghiurile nedeformate;
- *echivalente* sunt cele care pastrează suprafețele nedeformate;
- *echidistante* sunt cele care pastrează numai anumite distanțe nedeformate;
- *arbitrare* sunt cele care nu pastrează nici un element nedeformat.

Din cele prezentate putem constata că deformările pot fi liniare, unghiulare sau areolare (deformarea suprafețelor). Un alt criteriu de clasificare al proiecțiilor cartografice este cel al modului de realizare a reprezentării, care conduce la aspectul rețelei cartografice; în acest caz clasificarea se prezintă astfel:

- *azimutale* sunt proiecțiile în care reprezentarea se face pe un plan tangent sau secant la sfera în punctul central al zonei de reprezentat;
- *cilindrice* sunt cele în care reprezentarea se face pe un cilindru care are o poziție oarecare față de sfera (nu este obligatoriu să fie tangent).

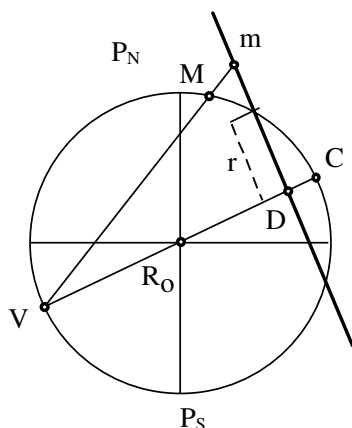


Figura 1.4 - Proiecția stereografică.

- *conice* sunt cele la care reprezentarea se face pe un con tangent sau secant la sfera. Ca variante ale acestora sunt cunoscute proiecțiile policonice și cele pseudoconice.

Din prima categorie face parte proiecția stereografică, care, pentru teritoriul României a fost aplicată și cunoscută inițial ca "proiecția stereografică 1933" și mai recent "proiecția stereografică 1970"; poziția punctului central în cele două proiecții diferă în sensul că prima avea acest punct în zona Brașov pentru că a doua sa-l aiba în zona Făgăraș.

În figura 1.4 sunt ilustrate elementele ce caracterizează o proiecție stereografică :

- C - centrul de proiectie,
- V - punctul de vedere,
- R_0 - raza medie de curbura la centrul de proiectie,
- CD - adâncimea planului de proiectie,
- M - un punct pe elipsoid,
- m - proiecția pe planul secant a punctului M,
- r - raza cercului de secanță

Din a doua categorie, pentru țara noastră a fost folosită "proiecția Gauss". Reprezentarea elipsoidului se face în

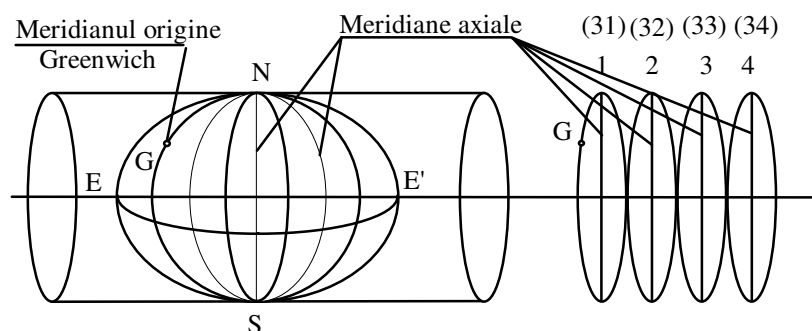


Figura 1.5 - Proiecția Gauss.

acest caz prin zone denumite fuse având în general 6° pe longitudine. Meridianul origine, numit și "meridian 0", este cel care trece prin Observatorul Greenwich. Facilitățile acestei proiecții constau în aceea că permite reprezentarea întregului glob pe zone cuprinse între cei doi poli.

Dezavantajele se referă la situația teritoriilor relativ mici care se reprezintă uneori pe două fuse vecine (cazul țării noastre în L - 34 și L - 35), precum și la faptul că deformările sunt uneori mai mari decât în alte proiecții.

1.2.4 Elementele topografice ale

terenului.

În mediul înconjurător se află o serie de obiecte naturale (vii, dealuri, munți, ape) și artificiale, aparute datorită omului (construcții, limite între folosințe sau proprietăți), toate alături de detalii topografice.

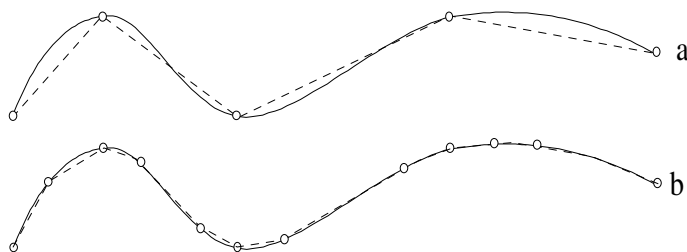


Figura 1.6 - Geometrizarea terenului

Pentru determinarea formei și poziției acestora, se aleg pe detaliu puncte caracteristice denumite topografice, reprezentând schimbări de direcție ale unui contur sau a pantei terenului, sau minimum de puncte în funcție de care să se poată reprezenta orice detaliu sau forma de teren (figura 1.6). La stabilirea minimumului de puncte este necesar să se cunoască scara planului sau a hărții.

Detaliile topografice sunt în general alcătuite din linii sinuoase a căror determinare și exprimare matematică ar fi practic imposibilă și apoi

chiar și inutilă. Aceeași linie sinuoasă se poate transforma într-o linie frântă care să îmbrace și să înlocuiască cu suficientă fidelitate conturul inițial. În figura 1.6 sunt prezentate două moduri de a geometriza un contur sinuos : în cazul "a", datorită faptului că s-au ales puține puncte pe contur, geometrizarea este incorectă, în timp ce în cazul "b", datorită numărului adecvat de puncte alese, linia frântă care aproximează conturul sinuos este mult mai aproape de forma de acest contur. Operațiunea poartă denumirea de geometrizarea terenului și se poate face atât în plan orizontal, când un punct se determină prin coordonate x și y, cât și în plan vertical, situație în care determinarea se face prin cota și distanța față de un reper ales.

Două sunt categoriile de elemente care se măsoară în teren și anume cele liniare respectiv unghiulare.

Intersecția suprafeței topografice cu un plan vertical ce trece prin punctele M și N se numește aliniament, fiind o linie sinuoasă în plan vertical, în timp ce în plan orizontal este o linie dreaptă.

Materializarea unui aliniament între două puncte și reprezentarea lui într-o secțiune verticală (fig.1.7) conduce la definirea următoarelor elemente topografice ale terenului:

- distanța înclinată, L , între punctele A și B, este lungimea liniei drepte între punctele marcate în teren; ea este linia geometrizată între punctele A și B din teren.
- distanța orizontală, D , reprezintă proiecția într-un plan orizontal a distanței înclinate L .
- unghiul de panta α este unghiul format de orizontala ce trece printr-un punct și direcția către cel de-al doilea punct.

Unghiurile de panta, la fel ca și diferența de nivel, pot fi pozitive sau negative. Pozitive sunt unghiurile de panta către toate punctele situate deasupra liniei orizontului, după cum unghiurile de panta sunt negative pentru toate punctele situate sub liniei orizontului. Dacă direcția de referință nu este orizontala ce trece printr-un punct și verticala locului, atunci unghiul format de verticala cu direcția MN se numește unghi zenital, notat cu "z". Între unghiul zenital și unghiul de panta al unei direcții date există totdeauna relația:

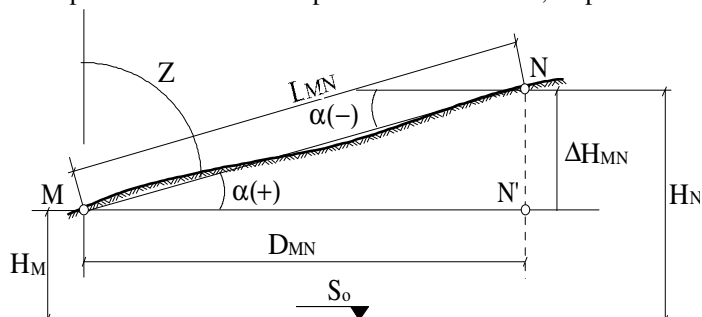


Figura 1.7 - Elementele topografice ale terenului.

de lungimea înclinată L și unghiul de panta α cu relația :

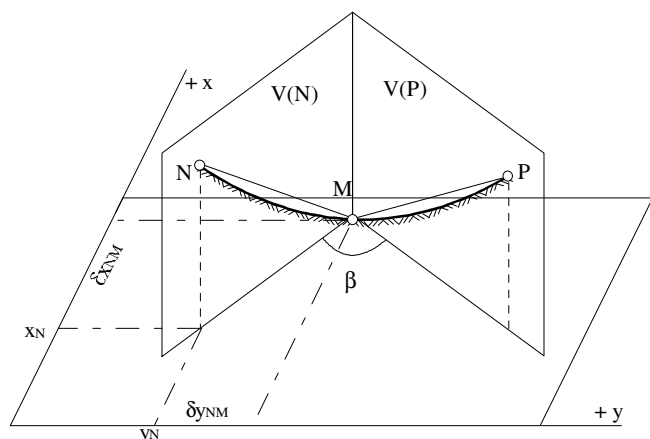


Figura 1.8 - Unghiul orizontal între două aliniamente.

N , putând avea valori cuprinse între 0° și 400° .

- orientarea direcției MN, θ_{MN} , se definește ca unghiul format de direcția nordului cu direcția de măsurat (MN), unghi măsurat în sensul orar. Orientarea unei direcții se calculează din coordonatele punctelor ce determină direcția, cu relații de tipul :

$$\operatorname{tg} \theta_{MN} = \frac{\delta y_{MN}}{\delta x_{MN}} = \frac{y_N - y_M}{x_N - x_M} \quad \text{sau} \quad \operatorname{ctg} \theta_{MN} = \frac{\delta x_{MN}}{\delta y_{MN}} = \frac{x_N - x_M}{y_N - y_M} \quad [1.4]$$

- poziția unui punct în plan se definește fie prin coordonatele rectangulare x și y , fie prin coordonatele polare. Coordonatele punctului M din figura 1.8 se calculează funcție de coordonatele punctului N cu relațiile:

$$\begin{aligned} X_M &= X_N + \delta x_{NM} = X_N + d_{NM} \cdot \cos \theta_{NM} \\ Y_M &= Y_N + \delta y_{NM} = Y_N + d_{NM} \cdot \sin \theta_{NM} \end{aligned} \quad [1.5]$$

1.2.5 Unitati de masura.

Funcție de elementele care se determină în operațiile topografice, în țara noastră se folosesc unitățile de măsură ale sistemului internațional și anume:

- pentru lungimi, metrul cu multiplii și submultiplii săi;
- pentru suprafețe, unitățile ce derivă din cele folosite la lungimi, metrul patrat, kilometrul patrat; se mai folosesc însa și arul, respectiv hectarul, astfel:

$$\begin{aligned} 10 \text{ m} \times 10 \text{ m} &= 1 \text{ a} & (\text{un ar}) \\ 100 \text{ m} \times 100 \text{ m} &= 100 \text{ a} = 1 \text{ ha} & (\text{un hectar}) \end{aligned} \quad [1.6]$$

- pentru unghiuri, gradele și radianii. Datorită dificultăților de exprimare în sistemul zecimal, gradatia sexagesimală a fost înlocuită cu gradatia centesimală. Astfel, un cerc are 400 grade centesimale, (notate 400^g), iar un cadran 100^g . Submultiplii sunt minutul centesimal, egal cu $1/100$ dintr-un grad (notat 1^c), respectiv secunda, egală cu $1/100$ dintr-un minut (notată 1^{cc}). Pentru transformări dintr-un sistem în altul, se folosesc următoarele relații:

$$\text{din sexagesimal în centesimal : } 1^\circ = 1,111111^g \quad [1.7]$$

$$\text{din centesimal în sexagesimal : } 1^g = 0,9^\circ \quad [1.8]$$

Radianul este unghiul caruia i se opune un arc egal cu raza cercului pe care-l descrie. Legătura între radian și unitățile de măsură în grade este:

$$\text{sexagesimal} \quad \rho'' = 206265'' \quad [1.9]$$

$$\text{centesimal} \quad \rho^{cc} = 636620^{cc} \quad [1.10]$$

1.3 Suprafete de referinta și sisteme de coordonate.

1.3.1 Suprafete de referinta.

Determinarea în plan vertical a poziției punctelor se face prin raportare la geoid, caz în care suprafața se numește suprafața de nivel zero. Poziția acesteia se obține prin observații multianuale. Aparatele cu care se determină cota mării sau oceanului se numesc medimaregrafe sau medimaremetre. Ele constituie punctele fundamentale pentru originea cotelor în lucrările de măsurători terestre.

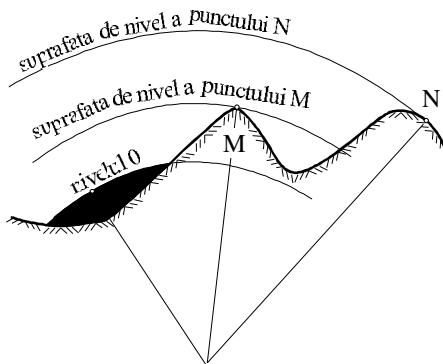


Figura 1.9 - Suprafete de nivel.

Suprafața care este normală în fiecare punct al ei la direcția verticală se numește suprafața de nivel. Altitudinea sau cota absolută a punctului topografic se definește ca fiind distanța pe verticală între suprafața de nivel zero și suprafața de nivel ce trece prin punctul considerat.

În cazul suprafețelor mari se poate considera că Pământul este aproximativ sferic, iar suprafețele de nivel, inclusiv suprafața de nivel zero sunt sfere concentrice în centrul Pământului (figura 1.9). Pentru suprafețe mici, se considera că suprafețele de nivel, inclusiv cea de nivel zero, sunt plane paralele și orizontale între ele.

Pentru anumite lucrări desfășurate pe suprafețe mici și precis definite, este posibil ca suprafața de nivel, considerată originea în determinarea cotelor, să fie alta decât suprafața de nivel zero, aleasă conventional; în acest caz spunem că avem de-a face cu o altitudine conventională a punctului. În acest caz, cotele tuturor punctelor de pe

această suprafață, vor diferi față de cotele absolute cu aceeași cantitate, egală cu distanța pe verticală între suprafața de nivel zero și suprafața conventională aleasă. În aceste condiții, relieful terenului este reprezentat pe hărți sau planuri identic, indiferent de sistemul de referință ales pentru cote (absolut sau conventional).

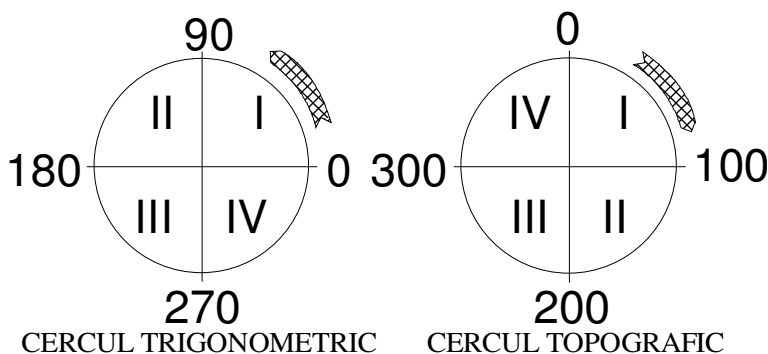


Figura 1.10 - Cercul trigonometric și cercul topografic.

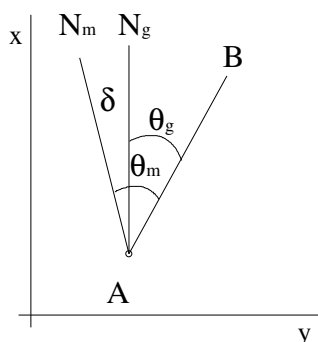


Figura 1.11 - Tipuri de orientări.

1.3.2 Sisteme de coordonate.

Pentru a cunoaște direcțiile cardinale ale hărților și planurilor, acestea trebuie să fie orientate. Acest lucru înseamnă că direcții identificate pe o hartă sau plan să fie făcute paralele cu omoloagele lor din teren prin rotirea în mod convenabil a hărții sau planului. Direcția care se folosește în orientarea lucrărilor de măsurători terestre, numită direcție de referință, este direcția nordului geografic. Deoarece determinările se fac în sens orar, pentru a se păstra relațiile cunoscute din trigonometrie, s-a adoptat cercul topografic, la care numerotarea

cadranelor se face în sens orar, pornind de la direcția nordului.

Deoarece există nordul geografic (stabil în timp) și nordul magnetic (variabil în timp îndelungat), rezulta că și orientările pot fi geografice (fixe în timp) și magnetice (usor variabile în timp). Prin orice punct de pe suprafața terestră pot fi duse un meridian geografic și unul magnetic; implicit, o direcție oarecare, într-un sistem de axe de coordonate este orientată față de o paralelă la meridianul axial și nu față de meridianul geografic al locului respectiv. Considerând (figura 1.11) o direcție A-B în teren, față de aceasta se disting următoarele orientări:

- *orientarea magnetica* (sau azimutul magnetic), care este unghiul format de directia nordului magnetic cu directia A-B;
- *orientarea geografica* (sau azimutul geografic) care este unghiul format de directia nordului geografic cu directia A-B;

Unghiul format de cele doua orientari poarta denumirea de deviatie magnetica δ . Acest unghi este necesar în cazul determinarii orientarilor cu busola, în vederea corectarii acestora pentru a se putea raporta la orientari geografice.

1.4 Notiuni de teoria erorilor de masurare.

Având în vedere ca orice masuratoare, oricât de precis ar fi executata, este însoțita de mici diferente fata de valoarea reala a marimii respective, vom defini erorile ca fiind micile diferente care apar la masurarea repetata a unei marimi. Este de mentionat ca valoarea reala a marimii masurate nu este niciodata cunoscuta.

Cauzele care conduc la aparitia erorilor se refera la:

- imperfectiunilor constructive ale aparaturii sau dispozitivelor cu care se executa masuratorile, erorile numindu-se erori instrumentale;
- datorita operatorului care executa masuratorile, caz în care erorile se numesc erori personale;
- datorita conditiilor de mediu în care se efectueaza masuratorile, situatie în care erorile se numesc erori datorate conditiilor exterioare;

Este de remarcat ca niciodata, categoriile enumerate mai sus nu actioneaza singure, ci apar toate la un loc. Eroarea se definește matematic ca diferenta între valoarea eronata și valoarea justa, iar corectia este totdeauna diferenta între valoarea justa și valoarea eronata. Daca notam cu v_j valoarea justa si cu v_e valoarea eronata, putem scrie:

$$e = v_e - v_j \quad [1.11]$$

dupa cum :

$$c = v_j - v_e \quad [1.12]$$

Din expresiile [1.11] si [1.12] se poate scrie ca :

$$e = -c \quad \text{sau} \quad c = -e \quad [1.13]$$

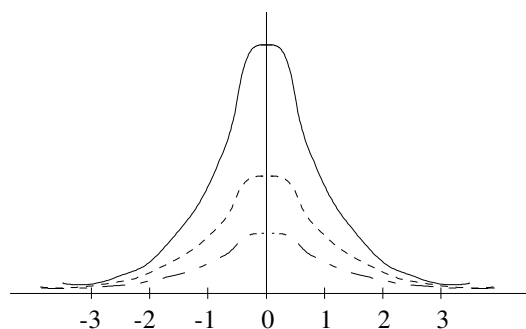


Figura 1.12 - Distributia normala a erorilor.

Daca asupra unei marimi se vor face un numar mare de determinari, se vor calcula abaterile fiecarei determinari fata de media aritmetica si se va întocmi un grafic pe care se vor raporta pe abscisa marimea erorilor si pe ordonata frecventa aparitiei unei valori a erorii, se va obtine un grafic al unei curbe, cunoscuta sub numele de "curba clopot GAUSS", reprezentând de fapt curba de distributie normala a erorilor întâmplatoare.

Clasificarea erorilor se poate face dupa:

1. marimea lor:

- erori propriu-zise, care sunt acceptate în procesele de masurare;
- erori grosolane, numite și greseli, care nu se accepta în șirul de masuratori, motiv pentru care, la prelucrare, sunt eliminate.

2. modul de propagare:

- sistematice, caracterizate prin aceea ca sunt constante ca semn și marime. Acest tip de erori nu se pot elimina, dar influenta lor poate fi anulata prin calcul.
- întâmplatoare sau accidentale, apar aleator ca semn și valoare, iar influenta lor nu se cunoaste și nu se poate diminua.

3. valoarea de referinta:

- reale, care reprezinta diferentele între diversele valori din șirul de determinari și valoarea reala a marimii masurate. Se poate lesne constata ca deoarece valoarea reala a marimii nu este cunoscuta, nici erorile reale nu se pot determina.
- erori aparente, care reprezinta diferenta între fiecare valoare din șirul de masuratori și valoarea cea mai probabila, definita ca media aritmetica a celor "n" determinari. În cazul unui numar de determinari facute asupra aceleasi marimi, de un singur operator, cu un singur instrument de masura si în conditii meteo aproximativ identice, suma erorilor aparente tinde la 0. Vom nota cu v erorilor aparente, cu M_i masuratorile propriu-zise si cu M media celor "n" determinari, putem scrie:

$$\begin{aligned} v_1 &= M_1 - M \\ v_2 &= M_2 - M \\ &\dots\dots\dots \\ v_n &= M_n - M \end{aligned} \quad [1.14]$$

$$v_1 + v_2 + \dots + v_n = M_1 + M_2 + \dots + M_n - n \cdot M \quad [1.15]$$

Daca notam suma erorilor v_i cu $[v]$ si suma masuratorilor cu $[M]$, relatia [1.15] se poate scrie sub forma:

$$[v] = [M] - n \cdot M = 0$$

si deci:

$$[v] = 0 \quad [1.16]$$

care constituie criteriul de apreciere a corectitudinii prelucrării măsurătorilor.

Pornind de la considerentul ca un șir de măsurători este reprezentat ca o funcție de cele "n" determinări, asimilate ca "n" variabile, erorile sunt derivatele de ordinul I în raport de aceste determinări.

Diferența între oricare două măsurători din șirul de măsurători efectuate, se numește ecart; dacă aceasta diferență se face între valorile extreme, se numește ecart maxim.

Pentru a putea fi prelucrat, șirul determinărilor trebuie să se încadreze în toleranța T, care se definește ca fiind ecartul admisibil între măsurători. Valoarea toleranței se precizează prin instrucțiuni tehnice și valoarea ei este obligatoriu de respectat în orice gen de lucrări de măsurători terestre. Tehnica care se ocupă cu modul de prelucrare a măsurătorilor și ajungerea la valoarea cea mai probabilă se numește teoria erorilor de măsurare, iar procedeul se numește al celor mai mici pătrate.

După modul în care se obțin, măsurările pot fi:

1. directe, caracterizate prin aceea că observațiile sunt făcute direct cu instrumentul asupra mărimii care se măsoară, de exemplu, măsurarea cu ajutorul ruletei a unei distanțe;
2. indirecte, în care, prin calcul, din mărimi determinate direct se obțin mărimile care interesează. Un exemplu este determinarea a două laturi într-un triunghi în care se cunosc toate unghiurile și o latură.
3. condiționate, în care măsurările masurate direct trebuie să răspundă unor condiții, ca de exemplu, suma unghiurilor măsurate într-un triunghi să fie egală cu 200°.

Din punct de vedere al modului de efectuare a observațiilor sau al aparaturii folosite, se disting:

- a) măsurători de aceeași precizie, în care determinările se fac cu aceeași metodă, de un singur operator care folosește un singur aparat se numesc măsurători de ponderi egale.
- b) măsurători ponderate care se efectuează cu aparate diferite, de către operatori diferiți, în condiții și cu instrumente diferite.

1.4.1 Eroarea medie patratică individuală.

Pornind de la forma generală a ecuațiilor de erori, și anume:

$$\begin{aligned} v_1 &= M_1 - M \\ v_2 &= M_2 - M \\ &\dots\dots\dots \\ v_n &= M_n - M \end{aligned} \quad [1.17]$$

pentru a se înlătura incertitudinile datorate semnelor + și - ale erorilor v_i , se ridică la pătrat suma erorilor și prin însumare se ajunge la eroarea medie patratică individuală:

$$e_q = \pm \sqrt{\frac{v_1^2 + v_2^2 + \dots + v_n^2}{n}} = \pm \sqrt{\frac{[v^2]}{n}} \quad [1.18]$$

Această eroare constituie un criteriu de apreciere calitativă a șirului de măsurători luate individual. Asupra valorii erorii medii patratică individuale acționează preponderent erorile întâmplătoare cu valoare absolută mare, tocmai cele care determină gradul de siguranță al măsurătorilor. Datorită faptului că această eroare este relativ stabilă, este practic suficient un număr relativ mic de determinări pentru a obține această eroare cu o precizie satisfăcătoare.

1.4.2 Eroarea medie a mediei aritmetice.

Pornind de la "n" măsurători efectuate în aceleași condiții asupra unei singure mărimi M, valoarea cea mai probabilă se acceptă a fi media aritmetică. Se poate deci scrie ca:

$$M = \frac{M_1 + M_2 + \dots + M_n}{n} \quad [1.19]$$

sau:

$$M = \frac{1}{n} M_1 + \frac{1}{n} M_2 + \dots + \frac{1}{n} M_n \quad [1.20]$$

dacă acceptăm ca fiecare măsurătoare este afectată de aceeași eroare, e_q , în timp ce eroarea medie patratică a valorii M va fi e_M , prin ridicare la pătrat și neglijând termenii de ordinul II (adică produsele între termenii "i" și "j"), atunci putem scrie ca :

$$\begin{aligned} e_M^2 &= \frac{1}{n^2} e_q^2 + \frac{1}{n^2} e_q^2 + \dots + \frac{1}{n^2} e_q^2 = \frac{n}{n^2} e_q^2 = \frac{1}{n} e_q^2 \Rightarrow \\ \Rightarrow e_M &= \pm \frac{e_q}{\sqrt{n}} = \pm \sqrt{\frac{[vv]}{n(n-1)}} \end{aligned} \quad [1.21]$$

Această mărime este un criteriu de apreciere a preciziei măsurătorilor.